

$N(R)$ ,  $R$  in rref

Beispiel (1.4.2)

Nullraum: alle  $x : Rx = 0$

$$R = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & -2 \end{bmatrix}$$

$$Rx = \begin{bmatrix} 1 & 2 & 0 & 3 \\ 0 & 0 & 1 & -2 \end{bmatrix} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{bmatrix} = \underbrace{\begin{bmatrix} 1 & 0 \\ 0 & 1 \end{bmatrix}}_{\begin{bmatrix} x_1 \\ x_3 \end{bmatrix}} \begin{bmatrix} x_1 \\ x_3 \end{bmatrix} + \underbrace{\begin{bmatrix} 2 & 3 \\ 0 & -2 \end{bmatrix}}_F \begin{bmatrix} x_2 \\ x_4 \end{bmatrix} = 0$$

$$-F = \begin{bmatrix} -2 & -3 \\ 0 & 2 \end{bmatrix}$$

$$\Leftrightarrow \begin{bmatrix} x_1 \\ x_3 \end{bmatrix} = -F \begin{bmatrix} x_2 \\ x_4 \end{bmatrix}$$

↑  
Freie Variablen

Zwei spezielle Lösungen:

setze  $\begin{bmatrix} x_2 \\ x_4 \end{bmatrix}$  auf  $\begin{bmatrix} 1 \\ 0 \end{bmatrix}$ ,  $\begin{bmatrix} 0 \\ 1 \end{bmatrix}$

$$\Rightarrow \begin{bmatrix} x_1 \\ x_2 \\ x_3 \\ x_4 \end{bmatrix} = \begin{bmatrix} -2 \\ 1 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix}, \begin{bmatrix} -3 \\ 0 \\ 2 \\ 1 \end{bmatrix}$$

Prüfe:  
 $Rx = 0$  für diese beiden  $x$ !

ist eine Kombination der  
zwei **unabhängigen** speziellen  
Lösungen

$x$	Jede Lösung von $Rx=0$ ...
$\begin{bmatrix} x_2 \\ x_4 \end{bmatrix}$	$\begin{bmatrix} x_2 \\ x_4 \end{bmatrix} = x_2 \begin{pmatrix} 1 \\ 0 \end{pmatrix} + x_4 \begin{pmatrix} 0 \\ 1 \end{pmatrix}$
$\begin{bmatrix} x_1 \\ x_3 \end{bmatrix}$	$-F \begin{bmatrix} x_2 \\ x_4 \end{bmatrix} = x_2 \begin{pmatrix} -F[1] \\ 0 \end{pmatrix} + x_4 \begin{pmatrix} -F[0] \\ -F[1] \end{pmatrix}$

Die speziellen Lösungen spannen  $N(R)$  auf und sind unabhängig, d.h. sie bilden eine Basis.

Allgemeiner Fall:  $R$  ist  $(r \times n)$ , in rref

$x_I$ : Vektor von Variablen für  $e_1, e_2, \dots, e_r$  in  $R$

(im Beispiel:  $x_I = \begin{bmatrix} x_1 \\ x_3 \end{bmatrix}$ )

$x_F$ : Vektor der  $n-r$  anderen Variablen

(im Beispiel:  $x_F = \begin{bmatrix} x_2 \\ x_4 \end{bmatrix}$ )

$$Rx = \underbrace{I}_{x_I} x_I + F x_F = 0 \Leftrightarrow x_I = -F x_F$$

$n-r$  spezielle Lösungen:

setze  $\underbrace{1}_{\substack{\uparrow \\ r}}$  auf  $\underbrace{e_1, \dots, e_{n-r}}_{\substack{\uparrow \\ n-r}}$

ist eine Kombination der  $n-r$  speziellen **unabhängigen** Lösungen

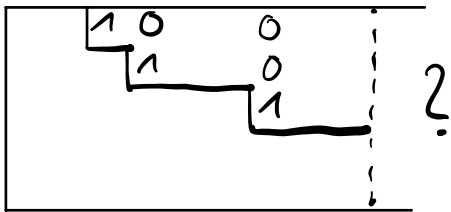
$x$	Jede Lösung von $Rx=0$ ...
$x_F$	$x_F$
$x_I$	$-F x_F = (x_F)_1 \begin{pmatrix} e_1 \\ -F e_1 \end{pmatrix} + (x_F)_2 \begin{pmatrix} e_2 \\ -F e_2 \end{pmatrix} + \dots + (x_F)_{n-r} \begin{pmatrix} e_{n-r} \\ -F e_{n-r} \end{pmatrix}$

Die speziellen Lösungen bilden eine Basis von  $N(R)$ .

### 3.2.1. Elimination Kolonne für Kolonne: $A \rightarrow R_0$

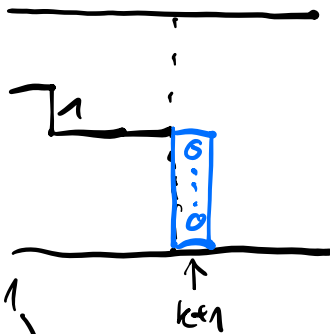
Für  $k=0, \dots, n-1$ :

$k$  Kolonnen fertig

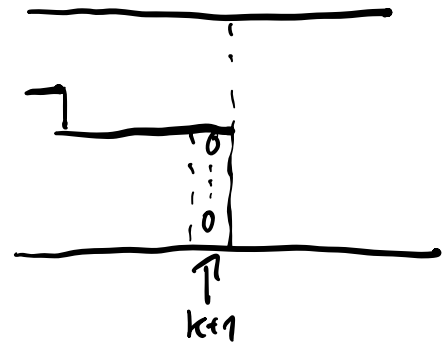


$\rightarrow k+1$  Kolonnen fertig

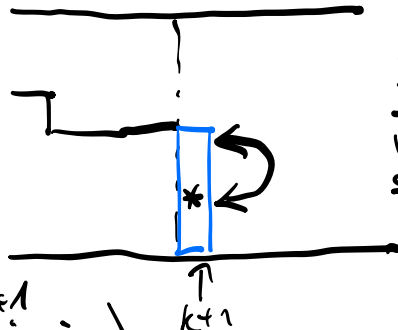
Fall 1:  
Nur Nullen im blauen Bereich  
(Kolonne  $k+1$  ist abhängig)



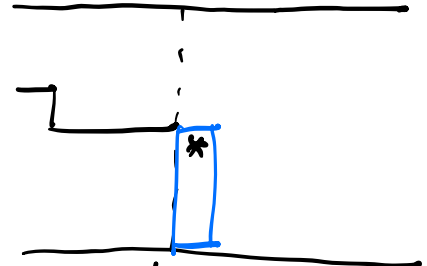
fertig  
mit  $k+1$



Fall 2:  
Mindestens ein  $* \neq 0$  im blauen Bereich  
(Kolonne  $k+1$  ist unabhängig)



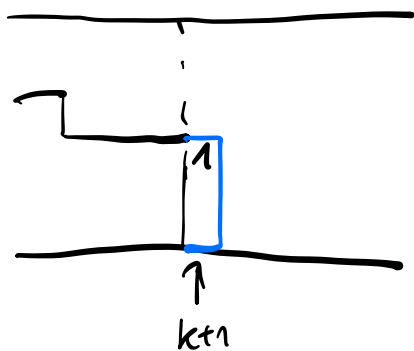
Zeilen-  
vertaus-  
chung



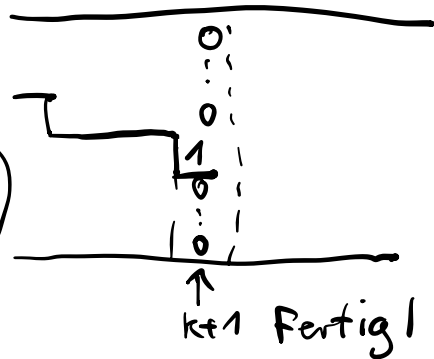
Multiplikation  
der Zeile  
mit  $\frac{1}{*}$

Neue  
Zeilenope-  
ration

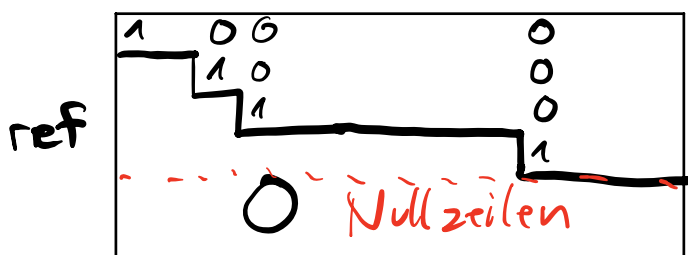




Elimination in  
kolonne k+1  
(auch oberhalb  
des Pivot elements)



Wenn alle kolonnen fertig sind:  $R_0$



Löschen der  
Nullzeilen  $\rightarrow$   $R$   
(rref)

### 3.2.2 $A = CR$ und der Nullraum

$A \rightarrow R_0 \rightarrow R$  ergibt das gleiche  $R$  wie in  $A = CR$

$$A = CR$$

$$A = \begin{bmatrix} | & | & | & | & | & | & | \\ v_1 & v_2 & v_3 & v_4 & v_5 & v_6 & v_7 \\ | & | & | & | & | & | & | \end{bmatrix} \rightarrow R_0 = \begin{bmatrix} | & | & | & | & | & | & | \\ e_1 & w_2 & e_2 & w_4 & w_5 & e_3 & w_7 \\ | & | & | & | & | & | & | \end{bmatrix}$$

$$v_4 = \tau_{14} v_1 + \tau_{24} v_3 \quad (*) \quad w_4 = \tau_{14} e_1 + \tau_{24} e_2$$

$$R = \begin{bmatrix} 1 & \tau_{12} & 0 & \tau_{14} & \tau_{15} & 0 & \tau_{17} \\ & 1 & \tau_{23} & \tau_{24} & \tau_{25} & 0 & \tau_{27} \\ & & & & & 1 & \tau_{37} \end{bmatrix} \quad R_0 = \begin{bmatrix} & & & w_4 & & & \\ & & & \tau_{14} & & & \\ & & & \tau_{24} & & & \\ & & & 0 & & & \\ & & & \vdots & & & \\ & & & 0 & & & \end{bmatrix}$$

Das Argument geht für jede kolonne, d.h.  
 $R = R_0$  ohne die Nullzeilen am Ende.

(\*) gilt, weil  $Ax=0 \Leftrightarrow R_0x=0$  (Zeilenoperationen verändern Lösungen nicht (2.1.2), das haben wir auch benutzt, um  $N(A) = N(R)$  zu argumentieren.  
 $= N(R_0)$

Für das konkrete Argument brauchen wir ein spezielles  $x$

$$x = \begin{bmatrix} r_{14} \\ 0 \\ r_{24} \\ -1 \\ 0 \\ 0 \\ 0 \end{bmatrix} : Ax=0 \Leftrightarrow v_4 = r_{14} \cdot v_1 + r_{24} \cdot v_3$$

$$\Downarrow \qquad \Downarrow$$

$$R_0x=0 \Leftrightarrow w_4 = r_{14} \cdot e_1 + r_{24} \cdot e_2$$

### 3.3 Die vollständige Lösung von $Ax=b$

Wie in (2.1.2), wende Zeilenoperationen auch auf die rechte Seite an ( $b$ ):  $A \rightarrow R_0, b \rightarrow c$ .

Lösungen ändern sich nicht:  $Ax=b \Leftrightarrow R_0x=c$ .

$$R_0x=c : \underbrace{\begin{bmatrix} Rx \\ 0 \\ \vdots \\ 0 \end{bmatrix}}_{R_0x} = \underbrace{\begin{bmatrix} d \\ * \\ \vdots \\ * \end{bmatrix}}_c$$

Falls ein  $* \neq 0$  : keine Lösung!

Andernfalls: löse  $Rx=d$ !